



Devoir surveillé n° 2 d'ALGEBRE

Classes: 1 PT et 1 PC  
Nombre de pages : 1

15 - 3 - 2016  
Durée : 1H

Exercice 1

8 pt

On munit  $\mathbb{R}^3$  de sa base canonique  $B = (e_1, e_2, e_3)$ .

On considère les vecteurs  $v_1 = e_1 - e_2$ ,  $v_2 = e_1 - e_2 + e_3$  et  $v_3 = e_1 + 2e_2 + e_3$ .

On note  $F = \text{vect}(v_1)$  et  $G = \text{vect}(v_2, v_3)$ .

1 pt 1. a) Montrer que  $B' = (v_1, v_2, v_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

1 pt b) Montrer que  $\mathbb{R}^3 = F \oplus G$ .

Par la suite, on note  $p$  la projection sur  $F$  parallèlement à  $G$ ,  $q$  la projection sur  $G$  parallèlement à  $F$  et  $s$  la symétrie par rapport à  $F$  parallèlement à  $G$ .

1 pt 2. a) Montrer que les coordonnées respectives des vecteurs  $e_1$ ,  $e_2$  et  $e_3$  dans la base  $B'$  sont  $(1, \frac{1}{3}, \frac{1}{3})$ ,  $(0, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3})$  et  $(-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, 0)$ .

2 pt b) Soit  $u \in \mathbb{R}^3$  de coordonnées  $(x, y, z)$  dans la base  $B$ .

4 x 0,5 Exprimer en fonction de  $x$ ,  $y$  et  $z$ , les coordonnées de  $u$  dans la base  $B'$  puis  $p(u)$ ,  $q(u)$  et  $s(u)$ .

2,5 pt 3. Déterminer  $p+q$ ,  $p \circ q$ ,  $s \circ s$ ,  $s \circ p$  et  $s \circ q$ .

5 x (0,5)

Exercice 2

12 pt

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$  espace vectoriel de dimension finie et  $f$  et  $g$  deux endomorphismes de  $E$  tels que  $f+g = Id_E$  et  $rg f + rg g \leq \dim E$ .

1 pt 1. a) Vérifier que  $E = \text{Im } f + \text{Im } g$ .

1 pt b) Déterminer la dimension de  $\text{Im } f \cap \text{Im } g$ .

1 pt + 1 pt c) En déduire que  $E = \text{Im } f \oplus \text{Im } g$  et que  $rg f + rg g = \dim E$ .

2. Soit  $x \in E$ .

1 pt a) Montrer que  $f(x) - f^2(x) \in \text{Im } g$ .

1 pt b) Montrer que  $g(x) - g^2(x) \in \text{Im } f$ .

1 pt + 1 pt 3. En déduire que  $f$  et  $g$  sont deux projections.

1 pt + 1 pt 4. a) Montrer que  $f \circ g = 0$  et en déduire que  $\text{Im } g = \ker f$ .

1 pt + 1 pt b) Montrer que  $g \circ f = 0$  et en déduire que  $\text{Im } f = \ker g$ .

Exercice n°1: (8pts)

Soit  $B = (e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

Posons  $v_1 = e_1 - e_2$ ,  $v_2 = e_1 - e_2 + e_3$  et  $v_3 = e_1 + 2e_2 + e_3$ .

On note  $F = \text{Vect}(v_1)$  et  $G = \text{Vect}(v_2, v_3)$ .

1 a) Soit  $\alpha, \beta, \delta \in \mathbb{R}$ ,

$$\alpha v_1 + \beta v_2 + \delta v_3 = (0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow (\alpha + \beta + \delta)e_1 + (-\alpha - \beta + 2\delta)e_2 + (\beta + \delta)e_3 = (0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + \delta = 0 \\ -\alpha - \beta + 2\delta = 0 \\ \beta + \delta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \delta = -\beta \\ \alpha + \beta - \beta = 0 \\ -\alpha - 3\beta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \\ \delta = 0 \end{cases}$$

Donc  $B' = (v_1, v_2, v_3)$  est libre dans  $\mathbb{R}^3$ .

Comme  $\text{Card}(B') = 3 = \dim \mathbb{R}^3$ , alors  $B'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ . (1pt)

Deuxième méthode:

$$\text{rg}(v_1, v_2, v_3) = \text{rg} \begin{pmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ L_3 \leftrightarrow L_2 \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Donc  $\text{rg}(v_1, v_2, v_3) = 3 \Rightarrow B'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

b) Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

(2)

Comme  $B'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ , alors  $\exists! \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  tq

$$(x, y, z) = \underbrace{\alpha v_1}_{\in F} + \underbrace{\beta v_2 + \gamma v_3}_{\in G}$$

$$\text{Donc } \boxed{\mathbb{R}^3 = F + G} \quad (1)$$

Soit  $(x, y, z) \in F \cap G$ , alors  $\exists \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  tq

$$(x, y, z) = \alpha v_1 = \beta v_2 + \gamma v_3 \Leftrightarrow \beta v_2 + \gamma v_3 - \alpha v_1 = (0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow \alpha = \beta = \gamma = 0.$$

$$\text{D'où } F \cap G = \{(0, 0, 0)\} \quad (2)$$

$$(1) + (2) \text{ donne } \boxed{\mathbb{R}^3 = F \oplus G} \quad (1 \text{ pt})$$

2<sup>e</sup> méthode :

$$\left\{ \begin{array}{l} \{v_1\} \subset \{v_1, v_2, v_3\} \text{ et } \{v_1, v_2, v_3\} \text{ est libre alors} \\ \{v_2, v_3\} \subset \{v_1, v_2, v_3\} \end{array} \right.$$

$$\dim F = 1 \text{ et } \dim G = 2.$$

$$\text{Alors on a : } \dim F + \dim G = \dim \mathbb{R}^3 \dots (3)$$

$$(2) + (3) \text{ donne } \mathbb{R}^3 = F \oplus G.$$

On note :

$$p : \mathbb{R}^3 = F \oplus G \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$u = x_F + x_G \longmapsto p(u) = x_F$$

$$q : \mathbb{R}^3 = F \oplus G \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$u = x_F + x_G \longmapsto q(u) = x_G$$

$$s : u = x_F + x_G \longmapsto s(u) = x_F - x_G$$

$$2a) \text{ on a } \begin{cases} v_1 = e_1 - e_2 \\ v_2 = e_1 - e_2 + e_3 \\ v_3 = e_1 + 2e_2 + e_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} v_1 = e_1 - e_2 & (1) \\ v_2 = e_1 - e_2 + e_3 & (2) \\ v_3 - v_2 = 3e_2 & (3) \end{cases} \quad (3)$$

$$(3) \Rightarrow e_2 = \frac{-v_2 + v_3}{3}$$

$$(1) \Rightarrow e_1 = v_1 + \frac{-v_2 + v_3}{3}$$

$$(2) \Rightarrow e_3 = v_2 - v_1 + \frac{v_2 - v_3}{3} + \frac{-v_2 + v_3}{3} \\ = v_2 - v_1$$

$$\text{Donc } X_{\mathcal{B}}(e_1) = \left(1, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right), X_{\mathcal{B}}(e_2) = \left(0, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right)$$

$$\text{et } X_{\mathcal{B}}(e_3) = (-1, 1, 0) \quad (1,5 \text{ pt}) = 3 \times (0,5 \text{ pt})$$

$$b) \text{ Soit } u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

$$u = x e_1 + y e_2 + z e_3$$

$$= x v_1 - \frac{x}{3} v_2 + \frac{x v_3}{3} + \frac{y}{3} v_3 - \frac{y}{3} v_2 + z v_2 - z v_1$$

$$= (x - z) v_1 + \left(-\frac{x - y}{3} + z\right) v_2 + \left(\frac{x + y}{3}\right) v_3$$

$$\text{Donc } X_{\mathcal{B}}(u) = \left(x - z, -\frac{x - y}{3} + z, \frac{x + y}{3}\right) \quad (0,5 \text{ pt})$$

$$\otimes p(u) = (x - z) v_1, \quad q(u) = \left(-\frac{x - y}{3} + z\right) v_2 + \left(\frac{x + y}{3}\right) v_3 \quad (0,5 \text{ pt})$$

$$\otimes s(u) = (x - z) v_1 + \left(\frac{x + y}{3} - z\right) v_2 - \left(\frac{x + y}{3}\right) v_3 \quad (0,5 \text{ pt})$$

3) Soit  $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

(4)

$$*) (f+g)(u) = f(u) + g(u) = u = \text{Id}_{\mathbb{R}^3}(u).$$

Donc  $\boxed{f+g = \text{Id}_{\mathbb{R}^3}}$  (0,5 pt)

$$*) f \circ g(u) = f(g(u)) = f\left(\left(-\frac{x-y}{3} + z\right)v_2 + \left(\frac{x+y}{3}\right)v_3\right) \\ = 0$$

Donc  $\boxed{f \circ g = 0_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^3)}}$  (0,5 pt)

$$*) s \circ s = \text{Id}_{\mathbb{R}^3} \quad (0,5 \text{ pt})$$

$$*) s \circ f(u) = s((x-z)v_1) = (x-z)v_1 = f(u)$$

Donc  $\boxed{s \circ f = f}$  (0,5 pt)

$$*) s \circ g(u) = s\left(\left(-\frac{x-y}{3} + z\right)v_2 + \left(\frac{x+y}{3}\right)v_3\right)$$

$$= \left(\frac{x+y}{3} - z\right)v_2 - \left(\frac{x+y}{3}\right)v_3 = -g(u).$$

Donc  $\boxed{s \circ g = -g}$  (0,5 pt)

Exercice 2 : (12 pts)

(5)

Soit  $E$  un  $k$ -e.v. de dimension finie et  $f, g \in \mathcal{L}(E)$  tq  
 $f + g = \text{Id}_E$  et  $\text{rg} f + \text{rg} g \leq \dim E$ .

1a) Soit  $x \in E$ , alors  $x = f(x) + g(x)$   
 $\in \text{Im} f \quad \in \text{Im} g$   
Donc  $E = \text{Im} f + \text{Im} g$  (1 pt)

b) On a  $E = \text{Im} f + \text{Im} g$

$$\begin{aligned} \text{Alors } \dim E &= \dim \text{Im} f + \dim \text{Im} g - \dim (\text{Im} f \cap \text{Im} g) \\ &= \text{rg} f + \text{rg} g - \dim (\text{Im} f \cap \text{Im} g). \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \dim (\text{Im} f \cap \text{Im} g) = \text{rg} f + \text{rg} g - \dim E \leq 0$$

$$\Rightarrow \dim (\text{Im} f \cap \text{Im} g) = 0 \quad (1 \text{ pt})$$

c) D'après b)  $\dim (\text{Im} f \cap \text{Im} g) = 0$ , alors

$$\text{Im} f \cap \text{Im} g = \{0_E\}$$

De plus d'après 1a),  $E = \text{Im} f + \text{Im} g$ .

Ce qui implique  $E = \text{Im} f \oplus \text{Im} g$  (1 pt)

$$\begin{aligned} \text{Par suite } \dim E &= \dim \text{Im} f + \dim \text{Im} g \\ &= \text{rg} f + \text{rg} g. \quad (1 \text{ pt}) \end{aligned}$$

2) Soit  $x \in E$ .

(6)

a) On a:  $f + g = \text{Id}_E$ .

$$(f+g)(f(x)) = f(x) \Leftrightarrow f^2(x) + g \circ f(x) = f(x).$$

$$\Rightarrow \boxed{f(x) - f^2(x) = g(f(x)) \in \text{Im } g} \quad (1 \text{pt})$$

b)  $(f+g)(g(x)) = g(x) \Leftrightarrow f \circ g(x) + g^2(x) = g(x)$

$$\Rightarrow \boxed{g(x) - g^2(x) = f(g(x)) \in \text{Im } f} \quad (1 \text{pt})$$

3) On a  $\forall x \in E$ ,

$$\textcircled{*} f(x) - f^2(x) \in \text{Im } g \text{ et } f(x) - f^2(x) = f(x - f(x)) \in \text{Im } f.$$

$$\Rightarrow f(x) - f^2(x) \in \text{Im } g \cap \text{Im } f = \{0_E\}.$$

$$\Rightarrow f^2(x) = f(x) \Leftrightarrow f^2 = f \circ f = f$$

Donc  $f$  est un projecteur. (1pt)

$$\textcircled{**} g(x) - g^2(x) \in \text{Im } f \text{ et } g(x) - g^2(x) = g(x - g(x)) \in \text{Im } g.$$

$$\Rightarrow g(x) - g^2(x) \in \text{Im } f \cap \text{Im } g = \{0_E\}.$$

$$\text{D'ou } g^2(x) = g(x) \Leftrightarrow g^2 = g$$

Donc  $g$  est un projecteur. (1pt)

4a) On a  $f + g = \text{Id}_E$ .

$$\Rightarrow (f+g) \circ g = g \Leftrightarrow f \circ g + g^2 = g \Rightarrow \boxed{f \circ g = 0} \quad (1 \text{pt})$$

Donc  $\boxed{\text{Im } g \subset \text{ker } f}$  (1).

(7)

Soit  $x \in \text{ker } f$ , alors  $f(x) = 0_E$ .

Comme  $f(x) + g(x) = x$  alors  $g(x) = x \in \text{Im } g$ .

D'où  $\boxed{\text{ker } f \subset \text{Im } g}$  (2)

(1) + (2)  $\Rightarrow$   $\boxed{\text{ker } f = \text{Im } g}$  (1pt)

b) On a:  $f + g = \text{Id}_E$ .

$$\Rightarrow g \circ (f + g) = g \circ \text{Id}_E = g$$

$$\Rightarrow g \circ f + g^2 = g \Rightarrow \boxed{g \circ f = 0} \quad (1\text{pt})$$

Donc  $\boxed{\text{Im } f \subset \text{ker } g}$  (1).

Soit  $x \in \text{ker } g$ , alors  $g(x) = 0_E$ .

Comme  $\forall x \in E, f(x) + g(x) = x$ , alors  $f(x) = x \in \text{Im } f$ .

D'où  $\boxed{\text{ker } g \subset \text{Im } f}$  (2)

(1) + (2)  $\Rightarrow$   $\boxed{\text{ker } g = \text{Im } f}$  (1pt)

